### (i) Historical simulation

Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be historical observations of the risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ ; the historically realized losses are given as  $l_k = l_{[m]}(x_{m-k+1})$ ,  $k = 1, 2, \ldots, n$ ,

### (i) Historical simulation

Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be historical observations of the risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ ; the historically realized losses are given as  $l_k = l_{[m]}(x_{m-k+1})$ ,  $k = 1, 2, \ldots, n$ ,

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

Assumption: the historically realized losses are i.i.d.

The historically realized losses can be seen as a sample of the loss distribution. Sort the historical losses:  $l_1 \ge l_2 \ge \ldots \ge l_n$ .

### (i) Historical simulation

Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be historical observations of the risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ ; the historically realized losses are given as  $l_k = l_{[m]}(x_{m-k+1})$ ,  $k = 1, 2, \ldots, n$ ,

Assumption: the historically realized losses are i.i.d.

The historically realized losses can be seen as a sample of the loss distribution. Sort the historical losses:  $l_1 \ge l_2 \ge \ldots \ge l_n$ .

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

Empirical VaR:  $\widehat{VaR} = q_{\alpha}(\widehat{F}_{n}^{L}) = I_{[n(1-\alpha)]+1}$ 

### (i) Historical simulation

Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be historical observations of the risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ ; the historically realized losses are given as  $l_k = l_{[m]}(x_{m-k+1})$ ,  $k = 1, 2, \ldots, n$ ,

Assumption: the historically realized losses are i.i.d.

The historically realized losses can be seen as a sample of the loss distribution. Sort the historical losses:  $l_1 \ge l_2 \ge \ldots \ge l_n$ .

Empirical VaR: 
$$\widehat{VaR} = q_{\alpha}(\hat{F}_{n}^{L}) = I_{[n(1-\alpha)]+1}$$

Empirical CVaR:  $\widehat{CVaR} = \frac{\sum_{i=1}^{[n(1-\alpha)]+1} l_i}{[n(1-\alpha)]+1}$ .

### (i) Historical simulation

Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be historical observations of the risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ ; the historically realized losses are given as  $l_k = l_{[m]}(x_{m-k+1})$ ,  $k = 1, 2, \ldots, n$ ,

Assumption: the historically realized losses are i.i.d.

The historically realized losses can be seen as a sample of the loss distribution. Sort the historical losses:  $l_1 \ge l_2 \ge \ldots \ge l_n$ .

Empirical VaR: 
$$\widehat{VaR} = q_{\alpha}(\widehat{F}_{n}^{L}) = I_{[n(1-\alpha)]+1}$$

Empirical CVaR:  $\widehat{CVaR} = \frac{\sum_{i=1}^{[n(1-\alpha)]+1} l_i}{[n(1-\alpha)]+1}$ .

### The aggregated loss over a given time interval

For example, for 10 time units, compute  $\lfloor n/10 \rfloor$  aggregated loss realizations  $l_k^{(10)}$  over the time intervals  $[m - n + 10(k - 1) + 1, m - n + 10(k - 1) + 10], k = 1, ..., \lfloor n/10 \rfloor$ :  $l_k^{(10)} = l_{[m]} \left( \sum_{j=1}^{10} x_{m-n+10(k-1)+j} \right).$ Then compute the empirical estimators of the risk measures.

ロト・御ト・ヨト・ヨト ヨーのへの

Historical simulation (contd.)

### Advantages:

- simple implementation
- ► considers intrinsically the dependencies between the elements of the vector of the risk factors changes X<sub>m-k</sub> = (X<sub>m-k,1</sub>,...,X<sub>m-k,d</sub>).

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ - 三 - のへぐ

Historical simulation (contd.)

#### Advantages:

simple implementation

► considers intrinsically the dependencies between the elements of the vector of the risk factors changes X<sub>m-k</sub> = (X<sub>m-k,1</sub>,..., X<sub>m-k,d</sub>).

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

#### Disadvantages:

- lots of historical data needed to get good estimators
- the estimated loss cannot be larger than the maximal loss experienced in the past

<ロ> <回> <回> <三> <三> <三> <三> <三> <三> <三</p>

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

(日)

$$L_{m+1}^{\Delta} = I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1},$$
  
where  $V := V_m$ ,  $w_i := w_{m,i}$ ,  $w = (w_1, \dots, w_d)^T$ ,  
 $X_{m+1} = (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T$ .

Assumption 1:  $X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$ ,

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

$$L_{m+1}^{\Delta} = I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1},$$
  
where  $V := V_m$ ,  $w_i := w_{m,i}$ ,  $w = (w_1, \dots, w_d)^T$ ,  
 $X_{m+1} = (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T$ .

Assumption 1:  $X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$ , and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$ 

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

Assumption 1:  $X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$ , and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$ Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be the historically observed risk factor changes

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

Assumption 1:  $X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$ , and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$ Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be the historically observed risk factor changes Assumption 2:  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  are i.i.d.

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

Assumption 1:  $X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$ , and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$ Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be the historically observed risk factor changes Assumption 2:  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  are i.i.d. Estimator for  $\mu_i$ :  $\hat{\mu}_i = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_{m-k+1,i}$ ,  $i = 1, 2, \ldots, d$ 

・ロト・母ト・ヨト・ヨト ヨー うへの

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

**Assumption 1**: 
$$X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$$
,  
and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$   
Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be the historically observed risk factor changes

# Assumption 2: $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$ are i.i.d. Estimator for $\mu_i$ : $\hat{\mu}_i = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_{m-k+1,i}$ , $i = 1, 2, \ldots, d$ Estimator for $\Sigma = \left(\sigma_{ij}\right)$ : $\hat{\Sigma} = \left(\hat{\sigma}_{ij}\right)$ with $\hat{\sigma}_{ij} = \frac{1}{n-1} \sum_{k=1}^n (x_{m-k+1,i} - \mu_i)(x_{m-k+1,j} - \mu_j)$ $i, j = 1, 2, \ldots, d$

▲ロト ▲御 ト ▲ 臣 ト ▲ 臣 - の Q ()

**Idea**: use the linearised loss function under the assumption that the vector of the risk factor changes is normally distributed.

$$\begin{split} L_{m+1}^{\Delta} &= I_m^{\Delta}(X_{m+1}) = -V \sum_{i=1}^d w_i X_{m+1,i} = -V w^T X_{m+1}, \\ \text{where } V &:= V_m, \, w_i := w_{m,i}, \, w = (w_1, \dots, w_d)^T, \\ X_{m+1} &= (X_{m+1,1}, X_{m+1,2}, \dots, X_{m+1,d})^T. \end{split}$$

**Assumption 1**: 
$$X_{m+1} \sim N_d(\mu, \Sigma)$$
,  
and thus  $-Vw^T X_{m+1} \sim N(-Vw^T \mu, V^2 w^T \Sigma w)$   
Let  $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$  be the historically observed risk factor changes

# Assumption 2: $x_{m-n+1}, \ldots, x_m$ are i.i.d. Estimator for $\mu_i$ : $\hat{\mu}_i = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n x_{m-k+1,i}$ , $i = 1, 2, \ldots, d$ Estimator for $\Sigma = \left(\sigma_{ij}\right)$ : $\hat{\Sigma} = \left(\hat{\sigma}_{ij}\right)$ with $\hat{\sigma}_{ij} = \frac{1}{n-1} \sum_{k=1}^n (x_{m-k+1,i} - \mu_i)(x_{m-k+1,j} - \mu_j)$ $i, j = 1, 2, \ldots, d$ Estimator for VaR: $\widehat{VaR}(L_{m+1}) = -Vw^T\hat{\mu} + V\sqrt{w^T\hat{\Sigma}w}\phi^{-1}(\alpha)$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

### The variance-covariance method (contd.)

### Advantages:

- analytical solution
- simple implementation
- no simulations needed

### The variance-covariance method (contd.)

### Advantages:

- analytical solution
- simple implementation
- no simulations needed

### **Disadvantages:**

- Linearisation is not always appropriate, only for a short time horizon reasonable
- The normal distribution assumption could lead to underestimation of risks and should be argued upon (e.g. in terms of historical data)

### (iii) Monte-Carlo approach

- (1) historical observations of risk factor changes  $X_{m-n+1}, \ldots, X_m$ .
- (2) assumption on a parametric model for the cumulative distribution function of X<sub>k</sub>, m − n + 1 ≤ k ≤ m;
   e.g. a common distribution function F and independence
- (3) estimation of the parameters of F.
- (4) generation of N samples  $\tilde{x}_1, \tilde{x}_2, \ldots, \tilde{x}_N$  from F ( $N \gg 1$ ) and computation of the losses  $l_k = l_{[m]}(\tilde{x}_k)$ ,  $1 \le k \le N$
- (5) computation of the empirical distribution of the loss function  $L_{m+1}$ :

$$\hat{F}_{N}^{L_{m+1}}(x) = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^{N} I_{[I_{k},\infty)}(x).$$

(5) computation of estimates for the VaR and CVAR of the loss function:  $\widehat{VaR}(L_{m+1}) = (\widehat{F}_N^{L_{m+1}}) = I_{[N(1-\alpha)]+1},$   $\widehat{CVaR}(L_{m+1}) = \frac{\sum_{k=1}^{[N(1-\alpha)]+1} I_k}{[N(1-\alpha)]+1},$ where the losses are sorted as  $I_1 \ge I_2 \ge \ldots \ge I_N$ . Monte-Carlo approach (contd.)

### Advantages:

- very flexible; can use any distribution F from which simulation is possible
- time dependencies of the risk factor changes can be considered by using time series

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ - 三 - のへぐ

Monte-Carlo approach (contd.)

### Advantages:

- very flexible; can use any distribution F from which simulation is possible
- time dependencies of the risk factor changes can be considered by using time series

#### **Disadvantages:**

 computationally expensive; a large number of simulations needed to obtain good estimates

▲ロ ▶ ▲周 ▶ ▲ 国 ▶ ▲ 国 ▶ ● の Q @

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

 $\theta$  can be estimated by means of historical data (e.g. maximum likelihood approaches)

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

 $\theta$  can be estimated by means of historical data (e.g. maximum likelihood approaches)

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

Let the price at time  $t_k$  be  $S := S_{t_k}$ 

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

 $\theta$  can be estimated by means of historical data (e.g. maximum likelihood approaches)

Let the price at time  $t_k$  be  $S := S_{t_k}$ 

The VaR of the portfolio over  $[t_k, t_{k+1}]$  is given as

$$VaR_{\alpha}(L_{t_{k}+1}) = S\left(1 - \exp\{F_{\theta}^{\leftarrow}(1-\alpha)\}\right).$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

 $\theta$  can be estimated by means of historical data (e.g. maximum likelihood approaches)

Let the price at time  $t_k$  be  $S := S_{t_k}$ 

The VaR of the portfolio over  $[t_k, t_{k+1}]$  is given as

$$VaR_{\alpha}(L_{t_{k}+1}) = S\left(1 - \exp\{F_{\theta}^{\leftarrow}(1-\alpha)\}\right).$$

Depending on  $F_{\theta}$  it can be complicated or impossible to compute CVaR analytically.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

**Example**: The portfolio consists of one unit of asset S with price  $S_t$  at time t. The risk factor changes  $X_{k+1} = \ln(S_{t_{k+1}}) - \ln(S_{t_k})$  are i.i.d. with distribution function  $F_{\theta}$  for some unknown parameter  $\theta$ .

 $\theta$  can be estimated by means of historical data (e.g. maximum likelihood approaches)

Let the price at time  $t_k$  be  $S := S_{t_k}$ 

The VaR of the portfolio over  $[t_k, t_{k+1}]$  is given as

$$VaR_{\alpha}(L_{t_{k}+1}) = S\left(1 - \exp\{F_{\theta}^{\leftarrow}(1-\alpha)\}\right).$$

Depending on  $F_{\theta}$  it can be complicated or impossible to compute CVaR analytically.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Alternative: Monte-Carlo simulation.

A popular model for the logarithmic returns of assets is GARCH(1,1) (see e.g. Alexander 2002):

A popular model for the logarithmic returns of assets is GARCH(1,1) (see e.g. Alexander 2002):

$$X_{k+1} = \sigma_{k+1} Z_{k+1} \tag{1}$$

$$\sigma_{k+1}^2 = a_0 + a_1 X_k^2 + b_1 \sigma_k^2$$
(2)

(日)

where  $Z_k$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , are i.i.d. and standard normally distributed, and  $a_{0}, a_{1}$  and  $b_{1}$  are parameters, which should be estimated.

A popular model for the logarithmic returns of assets is GARCH(1,1) (see e.g. Alexander 2002):

$$X_{k+1} = \sigma_{k+1} Z_{k+1} \tag{1}$$

$$\sigma_{k+1}^2 = a_0 + a_1 X_k^2 + b_1 \sigma_k^2$$
(2)

▲□▶▲□▶▲≡▶▲≡▶ ≡ めぬる

where  $Z_k$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , are i.i.d. and standard normally distributed, and  $a_0, a_1$  and  $b_1$  are parameters, which should be estimated.

It is simple to simulate from this model.

A popular model for the logarithmic returns of assets is GARCH(1,1) (see e.g. Alexander 2002):

$$X_{k+1} = \sigma_{k+1} Z_{k+1} \tag{1}$$

$$\sigma_{k+1}^2 = a_0 + a_1 X_k^2 + b_1 \sigma_k^2$$
(2)

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

where  $Z_k$ ,  $k \in \mathbb{N}$ , are i.i.d. and standard normally distributed, and  $a_{0}, a_{1}$  and  $b_{1}$  are parameters, which should be estimated.

It is simple to simulate from this model.

Howeve, analytical computation of VaR and CVaR over a certain time interval consisting of many periods is cumbersome! Check it out!

### Notation:

We will often use the same notation for the distribution of a random variable (r.v.) and its (cumulative) distribution function!

- $f(x) \sim g(x)$  for  $x \to \infty$  means  $\lim_{x\to\infty} f(x)/g(x) = 1$
- $\overline{F} := 1 F$  is called the *right tail* of the univariate distribution function *F*.

### Notation:

- We will often use the same notation for the distribution of a random variable (r.v.) and its (cumulative) distribution function!
- $f(x) \sim g(x)$  for  $x \to \infty$  means  $\lim_{x\to\infty} f(x)/g(x) = 1$
- $\overline{F} := 1 F$  is called the *right tail* of the univariate distribution function *F*.

**Terminology:** We say a r.v. X has **fat tails** or is **heavy tailed** (h.t.) iff  $\lim_{x\to\infty} \frac{\bar{F}(x)}{e^{-\lambda x}} = \infty$ ,  $\forall \lambda > 0$ .

### Notation:

- We will often use the same notation for the distribution of a random variable (r.v.) and its (cumulative) distribution function!
- $f(x) \sim g(x)$  for  $x \to \infty$  means  $\lim_{x\to\infty} f(x)/g(x) = 1$
- $\overline{F} := 1 F$  is called the *right tail* of the univariate distribution function *F*.

**Terminology:** We say a r.v. X has **fat tails** or is **heavy tailed** (h.t.) iff  $\lim_{x\to\infty} \frac{\bar{F}(x)}{e^{-\lambda x}} = \infty$ ,  $\forall \lambda > 0$ .

◆□▶ ◆□▶ ◆□▶ ▲□▶ ▲□ ◆ ○ ◆ ○ ◆

Also a r.v. X for which  $\exists k \in \mathbb{N}$  with  $E(X^k) = \infty$  will be often called heavy tailed.

### Notation:

- We will often use the same notation for the distribution of a random variable (r.v.) and its (cumulative) distribution function!
- $f(x) \sim g(x)$  for  $x \to \infty$  means  $\lim_{x\to\infty} f(x)/g(x) = 1$
- $\overline{F} := 1 F$  is called the *right tail* of the univariate distribution function *F*.

**Terminology:** We say a r.v. X has **fat tails** or is **heavy tailed** (h.t.) iff  $\lim_{x\to\infty} \frac{\bar{F}(x)}{e^{-\lambda x}} = \infty$ ,  $\forall \lambda > 0$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Also a r.v. X for which  $\exists k \in \mathbb{N}$  with  $E(X^k) = \infty$  will be often called heavy tailed.

These two "definitions" are not equivalent!

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

▲□▶▲□▶▲≡▶▲≡▶ ≡ めぬる

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

▲ロ ▶ ▲周 ▶ ▲ 国 ▶ ▲ 国 ▶ ● ● ● ● ● ●

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

If  $\rho = 0$ , we say h has a slow variation or is slowly varying towards  $\infty$ .

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ □ のQで

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

If  $\rho = 0$ , we say h has a slow variation or is slowly varying towards  $\infty$ . If  $h \in RV_{\rho}$ , then  $h(x)/x^{\rho} \in RV_0$ , or equivalently,

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

If  $\rho = 0$ , we say h has a slow variation or is slowly varying towards  $\infty$ . If  $h \in RV_{\rho}$ , then  $h(x)/x^{\rho} \in RV_0$ , or equivalently, if  $h \in RV_{\rho}$ , then  $\exists L \in RV_0$  such that  $h(x) = L(x)x^{\rho}$  ( $L(x) = h(x)/x^{\rho}$ ).

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

If  $\rho = 0$ , we say h has a slow variation or is slowly varying towards  $\infty$ . If  $h \in RV_{\rho}$ , then  $h(x)/x^{\rho} \in RV_0$ , or equivalently, if  $h \in RV_{\rho}$ , then  $\exists L \in RV_0$  such that  $h(x) = L(x)x^{\rho}$  ( $L(x) = h(x)/x^{\rho}$ ). If  $\rho < 0$ , then the convergence in (3) is uniform in every interval  $(b, +\infty)$ for b > 0.

# Definition

A measurable function  $h: (0, +\infty) \to (0, +\infty)$  has a regular variation with index  $\rho \in \mathbb{R}$  towards  $+\infty$  iff

$$\lim_{t \to +\infty} \frac{h(tx)}{h(t)} = x^{\rho}, \ \forall x > 0$$
(3)

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Notation:  $h \in RV_{\rho}$ .

If  $\rho = 0$ , we say h has a slow variation or is slowly varying towards  $\infty$ . If  $h \in RV_{\rho}$ , then  $h(x)/x^{\rho} \in RV_0$ , or equivalently, if  $h \in RV_{\rho}$ , then  $\exists L \in RV_0$  such that  $h(x) = L(x)x^{\rho}$  ( $L(x) = h(x)/x^{\rho}$ ). If  $\rho < 0$ , then the convergence in (3) is uniform in every interval  $(b, +\infty)$ for b > 0.

### Example

Show that  $L \in RV_0$  holds for the functions L as below:

(a) 
$$\lim_{x \to +\infty} L(x) = c \in (0, +\infty)$$
  
(b)  $L(x) := \ln(1+x)$   
(c)  $L(x) := \ln(1 + \ln(1 + x))$ 



Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty \,,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

**Definition:** A r.v. X > 0 with distribution function F has a regular variation on  $+\infty$ , iff  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty \,,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

Definition: A r.v. X > 0 with distribution function F has a regular variation on  $+\infty$ , iff  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ .

#### Example:

1. Pareto distribution:  $G_{\alpha}(x) := 1 - x^{-\alpha}$ , for x > 1 and  $\alpha > 0$ . Then  $\overline{G}_{\alpha}(tx)/\overline{G}_{\alpha}(x) = x^{-\alpha}$  holds for t > 0, i.e.  $\overline{G}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty \,,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

Definition: A r.v. X > 0 with distribution function F has a regular variation on  $+\infty$ , iff  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ .

#### Example:

1. Pareto distribution:  $G_{\alpha}(x) := 1 - x^{-\alpha}$ , for x > 1 and  $\alpha > 0$ . Then  $\overline{G}_{\alpha}(tx)/\overline{G}_{\alpha}(x) = x^{-\alpha}$  holds for t > 0, i.e.  $\overline{G}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

2. Fréchet distribution:  $\Phi_{\alpha}(x) := \exp\{-x^{-\alpha}\}$  for x > 0 and  $\Phi_{\alpha}(0) = 0$ , for some parameter (fixed)  $\alpha > 0$ . Then  $\lim_{x\to\infty} \overline{\Phi}_{\alpha}(x)/x^{-\alpha} = 1$  holds, i.e.  $\overline{\Phi}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .

Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty \,,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

Definition: A r.v. X > 0 with distribution function F has a regular variation on  $+\infty$ , iff  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ .

#### Example:

- 1. Pareto distribution:  $G_{\alpha}(x) := 1 x^{-\alpha}$ , for x > 1 and  $\alpha > 0$ . Then  $\overline{G}_{\alpha}(tx)/\overline{G}_{\alpha}(x) = x^{-\alpha}$  holds for t > 0, i.e.  $\overline{G}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .
- 2. Fréchet distribution:  $\Phi_{\alpha}(x) := \exp\{-x^{-\alpha}\}$  for x > 0 and  $\Phi_{\alpha}(0) = 0$ , for some parameter (fixed)  $\alpha > 0$ . Then  $\lim_{x\to\infty} \overline{\Phi}_{\alpha}(x)/x^{-\alpha} = 1$  holds, i.e.  $\overline{\Phi}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .

**Proposition** (no proof) Let X > 0 be a r.v. with distribution function F, such that  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Then  $E(X^{\beta}) < \infty$  for  $\beta < \alpha$  and  $E(X^{\beta}) = \infty$  for  $\beta > \alpha$  hold.

Notice: a function  $L \in RV_0$  can have an infinite variation on  $\infty$ , i.e.

$$\lim \inf_{x \to \infty} L(x) = 0 \text{ and } \lim \sup_{x \to \infty} L(x) = \infty \,,$$

as for example  $L(x) = \exp\{(\ln(1+x))^2 \cos((\ln(1+x))^{1/2})\}.$ 

Definition: A r.v. X > 0 with distribution function F has a regular variation on  $+\infty$ , iff  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ .

#### Example:

- 1. Pareto distribution:  $G_{\alpha}(x) := 1 x^{-\alpha}$ , for x > 1 and  $\alpha > 0$ . Then  $\overline{G}_{\alpha}(tx)/\overline{G}_{\alpha}(x) = x^{-\alpha}$  holds for t > 0, i.e.  $\overline{G}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .
- 2. Fréchet distribution:  $\Phi_{\alpha}(x) := \exp\{-x^{-\alpha}\}$  for x > 0 and  $\Phi_{\alpha}(0) = 0$ , for some parameter (fixed)  $\alpha > 0$ . Then  $\lim_{x\to\infty} \overline{\Phi}_{\alpha}(x)/x^{-\alpha} = 1$  holds, i.e.  $\overline{\Phi}_{\alpha} \in RV_{-\alpha}$ .

Proposition (no proof)

Let X > 0 be a r.v. with distribution function F, such that  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Then  $E(X^{\beta}) < \infty$  for  $\beta < \alpha$  and  $E(X^{\beta}) = \infty$  for  $\beta > \alpha$  hold.

The converse is not true!

**Example 1:** Let  $X_1$  and  $X_2$  be two continuous nonnegative i.i.d. r.v. with distribution function F,  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Let  $X_1$  ( $X_2$ ) represent the loss of a portfolio which consists of 1 unit of asset  $A_1$  ( $A_2$ ).

**Example 1:** Let  $X_1$  and  $X_2$  be two continuous nonnegative i.i.d. r.v. with distribution function F,  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Let  $X_1$  ( $X_2$ ) represent the loss of a portfolio which consists of 1 unit of asset  $A_1$  ( $A_2$ ). *Assumption:* The prices of  $A_1$  and  $A_2$  are identical and their logreturns are i.i.d..

**Example 1:** Let  $X_1$  and  $X_2$  be two continuous nonnegative i.i.d. r.v. with distribution function F,  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Let  $X_1$  ( $X_2$ ) represent the loss of a portfolio which consists of 1 unit of asset  $A_1$  ( $A_2$ ).

Assumption: The prices of  $A_1$  and  $A_2$  are identical and their logreturns are i.i.d..

Consider a portfolio  $P_1$  containing 2 units of asset  $A_1$  and a portfolio  $P_2$  containing one unit of  $A_1$  and one unit of  $A_2$ . Let  $L_i$  represent the loss of portfolio  $P_i$ , i = 1, 2.

**Example 1:** Let  $X_1$  and  $X_2$  be two continuous nonnegative i.i.d. r.v. with distribution function F,  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$  for some  $\alpha > 0$ . Let  $X_1$  ( $X_2$ ) represent the loss of a portfolio which consists of 1 unit of asset  $A_1$  ( $A_2$ ).

Assumption: The prices of  $A_1$  and  $A_2$  are identical and their logreturns are i.i.d..

Consider a portfolio  $P_1$  containing 2 units of asset  $A_1$  and a portfolio  $P_2$  containing one unit of  $A_1$  and one unit of  $A_2$ . Let  $L_i$  represent the loss of portfolio  $P_i$ , i = 1, 2.

Compare the probabilities of high losses in the two portfolios by computing the limit

1

$$\lim_{l\to\infty}\frac{\operatorname{Prob}(L_2>l)}{\operatorname{Prob}(L_1>l)}.$$

In which cases are the extreme losses of the diversified portfolio smaller then those of the non-diversified portfolio?

# Application of regular variation (contd.)

**Example 2:** Let  $X, Y \ge 0$  be two r.v. which represent the losses of two business lines of an insurance company (e.g. fire and car accidents).

▲□▶▲□▶▲≡▶▲≡▶ ≡ めぬる

# Application of regular variation (contd.)

**Example 2:** Let  $X, Y \ge 0$  be two r.v. which represent the losses of two business lines of an insurance company (e.g. fire and car accidents). *Assumptions* 

•  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$ , for some  $\alpha > 0$ , where F is the distribution function of X.

▲□▶▲□▶▲≡▶▲≡▶ ≡ めぬる

$$\blacktriangleright E(Y^k) < \infty, \ \forall k > 0.$$

# Application of regular variation (contd.)

**Example 2:** Let  $X, Y \ge 0$  be two r.v. which represent the losses of two business lines of an insurance company (e.g. fire and car accidents). *Assumptions* 

►  $\overline{F} \in RV_{-\alpha}$ , for some  $\alpha > 0$ , where F is the distribution function of X.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

$$\blacktriangleright E(Y^k) < \infty, \forall k > 0.$$

Compute  $\lim_{x\to\infty} P(X > x | X + Y > x)$ .